

# Übungsaufgaben zur Vorlesung Lineare Algebra und Analytische Geometrie II

Prof. Dr. J. Kramer

Abgabetermin: 07.06.2010 vor der Vorlesung

**Bitte beachten:**

**JEDE Aufgabe auf einem neuen Blatt abgeben.**

**JEDES Blatt mit Namen, Matrikelnummer und Übungsgruppe versehen.**

**Serie 8 (40 Punkte)**

**Aufgabe 1 (10 Punkte)**

Die Abbildung  $\times : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , welche  $x = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{pmatrix}$ ,  $y = \begin{pmatrix} \eta_1 \\ \eta_2 \\ \eta_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$  den Vektor

$$x \times y := \begin{pmatrix} \xi_2 \eta_3 - \xi_3 \eta_2 \\ \xi_3 \eta_1 - \xi_1 \eta_3 \\ \xi_1 \eta_2 - \xi_2 \eta_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

zuordnet, heißt *Vektorprodukt*. Weiter sei  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  das Standardskalarprodukt des  $\mathbb{R}^3$ .

(a) Zeigen Sie, dass  $\times$  eine bilineare Abbildung ist, welche den folgenden Rechenregeln genügt (hierbei seien  $x, y \in \mathbb{R}^3$ ):

(i)  $y \times x = -x \times y$ , insbesondere  $x \times x = 0$ ,

(ii)  $x \times y = 0 \iff x, y$  sind linear abhängig.

(b) Zeigen Sie, dass für  $x = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \xi_3 \end{pmatrix}$ ,  $y = \begin{pmatrix} \eta_1 \\ \eta_2 \\ \eta_3 \end{pmatrix}$ ,  $z = \begin{pmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \zeta_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$  die Beziehungen

(i)  $\langle x \times y, z \rangle = \det \begin{pmatrix} \xi_1 & \xi_2 & \xi_3 \\ \eta_1 & \eta_2 & \eta_3 \\ \zeta_1 & \zeta_2 & \zeta_3 \end{pmatrix}$ ,

(ii)  $\langle x \times y, x \rangle = \langle x \times y, y \rangle = 0$

gelten.

(c) Beweisen Sie für  $x, y \in \mathbb{R}^3$  die Identität

$$\|x \times y\|^2 = \|x\|^2 \cdot \|y\|^2 - \langle x, y \rangle^2.$$

Zeigen Sie damit, dass für  $x, y \neq 0$  mit dem Zwischenwinkel  $\gamma$  die Gleichheit

$$\|x \times y\| = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \sin(\gamma)$$

gilt. Interpretieren Sie dieses Ergebnis geometrisch.

### Aufgabe 2 (10 Punkte)

Es seien  $f_j : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  ( $j = 1, 2$ ) Drehungen um die  $\xi_1$ -Achse bzw. die  $\xi_3$ -Achse des  $\mathbb{R}^3$  mit der Eigenschaft

$$f_1 : \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mapsto \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{bzw.} \quad f_2 : \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mapsto \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- Zeigen Sie, dass die Hintereinanderausführung  $f_1 \circ f_2$  wieder eine Drehung ist.
- Bestimmen Sie die Matrix von  $f_1 \circ f_2$  bezüglich der Standardbasis des  $\mathbb{R}^3$ .
- Bestimmen Sie die Drehachse von  $f_1 \circ f_2$  sowie den Drehwinkel (im Bogenmaß).

### Aufgabe 3 (10 Punkte)

Im Euklidischen Raum  $\mathbb{R}^3$  mit dem Ursprung  $O$  seien die Ortsvektoren

$$\overrightarrow{OA} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \overrightarrow{OB} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \overrightarrow{OC} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

gegeben. Die Punkte  $O, A, B, C$  bilden die Eckpunkte eines Tetraeders.

- Zeigen Sie, dass es genau zwei lineare Abbildungen  $g_j : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  ( $j = 1, 2$ ) mit

$$g_j(x) = A_j \cdot x \quad (x \in \mathbb{R}^3)$$

für eine Matrix  $A_j \in M_3(\mathbb{R})$  gibt, welche das Tetraeder so auf sich selbst abbilden, dass  $g_j(B) = C$  gilt. Geben Sie  $A_j$  ( $j = 1, 2$ ) an.

- Zeigen Sie, dass die Abbildungen  $g_1$  und  $g_2$  orthogonal sind. Ermitteln Sie alle Fixpunkte von  $g_1$  und  $g_2$ .
- Sind die Abbildungen  $g_1, g_2$  Drehungen? Bestimmen Sie ggf. die Drehachse sowie den Drehwinkel (im Bogenmaß).

### Aufgabe 4 (10 Punkte)

- Es seien  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ein Euklidischer Vektorraum und  $n \in V$  ein normierter Vektor. Zeigen Sie, dass die Spiegelung  $s : V \rightarrow V$  an dem zu  $n$  senkrechten Unterraum  $U \subset V$  durch die Vorschrift

$$s(x) = x - 2\langle x, n \rangle \cdot n \quad (x \in V)$$

gegeben ist.

- Es seien  $(\mathbb{R}^3, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  der  $\mathbb{R}^3$  mit dem Standardskalarprodukt und

$$n = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Bestimmen Sie die Matrix der Spiegelung  $s$  an der zu  $n$  senkrechten Ebene  $E$  bezüglich der Standardbasis des  $\mathbb{R}^3$ .