

Übungsaufgaben zur Vorlesung
Lineare Algebra und Analytische Geometrie II

Übungsserie 5

Abgabe am 04.06.2018

Hinweise zur Abgabe der Übungsaufgaben:

- Lösen Sie jede Aufgabe auf einem separaten Blatt.
- Versehen Sie jedes Blatt mit Ihrem Namen, der Matrikelnummer und der Nummer Ihrer Übungsgruppe (Mo./Di./Mi.).
- Sie sollten die Lösungen in **Gruppen, bestehend aus (in der Regel) drei, maximal vier Studierenden**, abgeben.
- Die Aufgaben werden Montags **vor** der Vorlesung abgegeben. Verspätete oder elektronische Abgaben werden **nicht** akzeptiert.
- Achten Sie auf **gut nachvollziehbare Darstellungen der Lösungs- bzw. Beweisschritte**.

Bemerkung:

Eigenwerte und Eigenvektoren müssen „per Hand“ berechnet werden, mit Darstellung des Lösungsweges.

1. (a) Bestimmen Sie den/die Eigenwert(e) und Eigenräum(e) der Matrix $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$. Geben Sie die algebraische(n) sowie die geometrische(n) Vielfachheit(en) des/der ermittelten Eigenwerte(s) an. 3 Pkt.

- (b) Es seien \mathbf{A} und \mathbf{B} $n \times n$ -Matrizen. Zeigen Sie, dass $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ und $\mathbf{B} \circ \mathbf{A}$ dieselben Eigenwerte besitzen. 3 Pkt.

Hinweis: Unterscheiden Sie die Fälle, ob 0 ein Eigenwert von $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ ist oder nicht.

2. (a) Bestimmen Sie die Eigenwerte und Eigenräume der folgenden Matrix und zeigen Sie, dass diese diagonalisierbar ist: 4 Pkt.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 0 \\ 7 & 0 & 3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

Geben Sie eine invertierbare Matrix \mathbf{S} an, so dass $\mathbf{D} = \mathbf{S}^{-1} \circ \mathbf{A} \circ \mathbf{S}$ Diagonalgestalt hat.

- (b) Gegeben ist ein Eigenvektor \vec{v} zum Eigenwert λ einer Matrix \mathbf{A} . Zeigen Sie, dass \vec{v} auch Eigenvektor von $\mathbf{A} \circ \mathbf{A}$ ist und bestimmen Sie den zugehörigen Eigenwert. 2 Pkt.

3. Weisen Sie nach: Jede Matrix $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mit $\mathbf{A}^2 = \mathbf{E}_n$ hat mindestens einen der Eigenwerte ± 1 und keine Eigenwerte außer ± 1 . 4 Pkt.

Hinweis: Betrachten Sie $(\mathbf{A} - \mathbf{E}_n)(\mathbf{A} + \mathbf{E}_n)$.

4. Weisen Sie nach: Eine beliebige $n \times n$ -Matrix \mathbf{A} und ihre Transponierte \mathbf{A}^\top haben dieselben Eigenwerte und algebraischen Vielfachheiten. 2 Pkt.

Zeigen Sie, dass auch die geometrischen Vielfachheiten übereinstimmen. 2 Pkt.

Lösungen bzw. Lösungsskizzen

Hinweis: Die folgenden Lösungen bzw. Lösungsskizzen sind teilweise nur als Hinweise für die Korrektoren geschrieben und daher teilweise keine vollständigen Lösungen.

1a. Charakteristisches Polynom der Matrix \mathbf{A} :

$$p_{\mathbf{A}}(\lambda) = \det \begin{pmatrix} 3 - \lambda & -1 \\ 1 & 1 - \lambda \end{pmatrix} = (2 - \lambda)^2.$$

Die einzige Nullstelle von $p_{\mathbf{A}}(\lambda)$ ist 2, also ist 2 der einzige Eigenwert von \mathbf{A} (mit der algebraischen Vielfachheit 2). Den Eigenraum $\text{Eig}_{\mathbf{A}}(2)$ zum Eigenwert 2 erhalten wir als Kern der Matrix $(\mathbf{A} - 2\mathbf{E}_2)$

$$\text{Eig}_{\mathbf{A}}(2) = \ker \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

Die geometrische Vielfachheit des Eigenwertes ist also 1.

1b. Fall 1: Es ist 0 ein Eigenwert von $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ genau dann, wenn $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ nicht invertierbar ist. Dies ist genau dann der Fall, wenn \mathbf{A} oder \mathbf{B} nicht invertierbar ist. Und das gilt genau dann, wenn $\mathbf{B} \circ \mathbf{A}$ nicht invertierbar ist, wobei dies wieder gleichwertig dazu ist, dass 0 ein Eigenwert von $\mathbf{B} \circ \mathbf{A}$ ist.

Fall 2: Jetzt sei $\lambda \neq 0$ ein Eigenwert von $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ und \vec{v} ein Eigenvektor von $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ zu λ . Dann gilt: $\mathbf{A} \circ \mathbf{B} \circ \vec{v} = \lambda \vec{v} \neq \mathbf{0}$, also $\mathbf{B} \circ \vec{v} \neq \mathbf{0}$. Damit ist dann $\mathbf{B} \circ \mathbf{A} \circ (\mathbf{B} \circ \vec{v}) = \mathbf{B} \circ (\lambda \vec{v}) = \lambda (\mathbf{B} \circ \vec{v})$.

Also gilt: Jeder Eigenwert von $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ ist auch Eigenwert von $\mathbf{B} \circ \mathbf{A}$. Durch Vertauschen der Rollen von $\mathbf{A} \circ \mathbf{B}$ und $\mathbf{B} \circ \mathbf{A}$ erhält man dann die Behauptung.

2a. Das charakteristische Polynom von \mathbf{A} ist

$$p_{\mathbf{A}}(\lambda) = \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 0 & 7 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 7 & 0 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)(10 - \lambda)(-4 - \lambda),$$

sodass \mathbf{A} die drei jeweils einfachen Eigenwerte 1, 10 und -4 hat. Damit ist nun schon klar, dass \mathbf{B} diagonalisierbar ist, da die geometrische Vielfachheit für jeden Eigenwert mindestens 1 ist. Wir bestimmen nun die Eigenräume zu den drei Eigenwerten:

$$\text{Eig}_{\mathbf{A}}(1) = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right), \quad \text{Eig}_{\mathbf{A}}(10) = \ker \begin{pmatrix} -7 & 0 & 7 \\ 0 & -9 & 0 \\ 7 & 0 & -7 \end{pmatrix} = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\text{Eig}_{\mathbf{A}}(-4) = \ker \begin{pmatrix} 7 & 0 & 7 \\ 0 & 5 & 0 \\ 7 & 0 & 7 \end{pmatrix} = \text{span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

Wir setzen $\vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{b}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$. Mit der Matrix $\mathbf{S} = (\vec{b}_1, \vec{b}_2, \vec{b}_3)$ gilt:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} = \mathbf{S}^{-1} \mathbf{B} \mathbf{S}.$$

2b. Aus $\mathbf{A} \vec{v} = \lambda \vec{v}$ folgt

$$\mathbf{A}^2 \vec{v} = \mathbf{A}(\lambda \vec{v}) = \lambda^2 \vec{v},$$

so dass also \vec{v} ein Eigenvektor zum Eigenwert λ^2 von \mathbf{A}^2 ist.

3. Wenn die Matrix \mathbf{A} einen Eigenwert λ hat, so existiert ein Vektor $\vec{v} \neq \mathbf{0}$ mit

$$\vec{v} = \mathbf{A}^2 \vec{v} = \mathbf{A} (\lambda \vec{v}) = \lambda^2 \vec{v},$$

sodass also $(\lambda^2 - 1) \vec{v} = \mathbf{0}$ gilt. Weil $\vec{v} \neq \mathbf{0}$ ist, folgt also $\lambda^2 - 1 = 0$, d.h. $\lambda = 1$ oder $\lambda = -1$. Damit ist gezeigt: Die Matrix \mathbf{A} kann höchstens die Eigenwerte 1 oder -1 haben. Nun überlegen wir uns noch, dass \mathbf{A} auch tatsächlich einen dieser Eigenwerte hat. Wegen

$$\mathbf{0} = \mathbf{A}^2 - \mathbf{E}_n = (\mathbf{A} - \mathbf{E}_n) (\mathbf{A} + \mathbf{E}_n)$$

folgt aus dem Determinantenmultiplikationssatz

$$\det(\mathbf{A} - \mathbf{E}_n) = 0 \text{ oder } \det(\mathbf{A} + \mathbf{E}_n) = 0,$$

sodass also 1 oder -1 auch tatsächlich ein Eigenwert ist.

4. Wegen $p_{\mathbf{A}}(\lambda) = \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}_n) = \det((\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}_n)^\top) = \det(\mathbf{A}^\top - \lambda \mathbf{E}_n) = p_{\mathbf{A}^\top}(\lambda)$ haben \mathbf{A} und \mathbf{A}^\top dieselben Eigenwerte mit jeweils denselben algebraischen Vielfachheiten.

Auch die geometrischen Vielfachheiten stimmen überein: Ist nämlich λ ein Eigenwert von \mathbf{A} , so gilt für die Dimension des Eigenraums zum Eigenwert λ

$$\begin{aligned} \dim \text{Eig}_{\mathbf{A}}(\lambda) &= \dim \ker(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}_n) \\ &= n - \text{rg}(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}_n) \\ &= n - \text{rg}(\mathbf{A}^\top - \lambda \mathbf{E}_n) \\ &= \dim \ker(\mathbf{A}^\top - \lambda \mathbf{E}_n) \\ &= \dim \text{Eig}_{\mathbf{A}^\top}(\lambda). \end{aligned}$$